

***Universidade Federal do
Paraná
Departamento de Informática***

***Algoritmos de
Busca Heurística
(Parte 1)***

***Alexandre I. Direne
E-mail: alexd@inf.ufpr.br
Web: <http://www.inf.ufpr.br/~alex>***

BIBLIOGRAFIA RECOMENDADA

- 1- ***Artificial Intelligence: A Modern Approach. Stuart Russell e Peter Norvig. Second Edition, Prentice Hall, 2003.***
- 2- ***Programming in Prolog. William F. Clocksin and C.S. Mellish. Springer-Verlag, 1987.***
- 3- ***Guilherme Bittencourt. Inteligência Artificial: Ferramentas e Teorias. Terceira Edição, Editora da UFSC, 2006 (ISBN: 85-328-0138-2).***
- 4- ***Elaine Rich e Kevin Knight, Artificial Intelligence, Second Edition, McGraw Hill, 1993.***
- 5- ***Patrick H. Winston, Artificial Intelligence, Second Edition, Addison-Wesley, 1993.***

PÁGINAS RECOMENDADAS

<http://www.cs.dartmouth.edu/~brd/Teaching/AI/Lectures/Summaries/search.html>

<http://www.decom.ufop.br/prof/guarda/CIC250/index.htm>

<http://aima.cs.berkeley.edu/>

<http://aima.cs.berkeley.edu/newchap05.pdf>

SOFTWARE RECOMENDADOS

<http://www.cs.bham.ac.uk/research/poplog/freepoplog.html>

<http://www.swi-prolog.org>

Algoritmos de Busca

Características:

1. Algoritmos de Busca são técnicas de Inteligência Artificial aplicadas a problemas de alta complexidade teórica que não são resolvidos com técnicas de programação convencionais, principalmente as de natureza puramente numérica;
2. A "complexidade" de um problema está diretamente relacionada ao tamanho do seu "Espaço de Busca" correspondente.

Hipótese Simplificadoras (Redução de Problemas do Mundo Real):

1. O conhecimento do domínio específico pode ser representado em Estados de Busca, formalmente definíveis por meio de variáveis de memória;
2. O processo de solução de um problema pode ser reduzido a um Algoritmo de Busca Heurística, cujo Espaço de Busca é formado por transformações sucessivas de Estados em uma certa ordem de geração e percurso.

Conseqüências:

1. Redução da explosão combinatória de possibilidades de Busca;
2. O trabalho humano se restringe à atuação empírica de identificar e formalizar: (a) representações de estados; (b) parâmetros Heurísticos; (c) operações de transformações atômica; (d) combinadores de transformações que atinjam a solução com tempos e tamanhos de memória aceitáveis.

Exemplos de Sub-Problemas, Espaços e Problemas e Algoritmos de Busca

1. Definição precisa do sub-problema;
2. Análise do problema;
3. Isolamento e representação do conhecimento de um Estado de Busca;
4. Escolha das técnicas "apropriadas" de Busca Heurística.

Exemplo: Um programa para o jogo de Xadrez entre humanos e maquinas.

	(a)	(b)	(c)	(d)	(e)	(f)	(g)	(h)
(1)	X1	Y1	Z1	RE1	RA1	Z1	Y1	X1
(2)	o1							
(3)		▼ ?	↓					
(4)			▼					
(5)								
(6)								
(7)	o2							
(8)	X2	Y2	Z2	RE2	RA2	Z2	Y2	X2

Elementos Envolvidos no Jogo de Xadrez:

1. Estado Inicial: $(X1,a,1) \mathbf{V} (Y1,b,1) \mathbf{V} \dots \mathbf{V} (\text{vazia},d,4) \mathbf{V} \dots \mathbf{V} (X2,h,8)$
2. Estado(s) Final(is) = Estado Meta = Estado Solução: Regras (operações) e/ou Fatos (variáveis) que definem todas as condições possíveis de Solução/Vitória.
3. Espaço de Busca (ou Espaço de Solução de Sub-Problema): Grafos que representam a aplicação sucessiva e cumulativa de operações atômicas sobre o Estado Inicial, até incluir o Estado Final em seu conjunto de nodos. Por exemplo, se em um sub-problema sempre são aplicáveis duas operações em 20 movimentos, temos:

$$2 \times 2 \times 2 \times \dots \times 2 = 2^{20} = \text{mais de 1 milhão.}$$

Em Xadrez, existem aproximadamente 10^{120} posições possíveis no tabuleiro !!!

4. Regras (Operações) lícitas de transformação atômica de um estado para outro.

Exemplo de Regra ou Operação de transformação atômica:

REGRA k: SE (Peao_Branco, b,2) **&**

(vazia,b,3) **&**

(vazia,b,4)

ENTÃO

MOVER(Peao_Branco,b,4)

FIM-REGRA

5. Função Heurística: de redução da Explosão Combinatória do Espaço de Busca: Um sub-Espaço de Busca "relevante" e "processável" para a estado corrente.

O Domínio dos Recipientes de Água

São dados 2 Recipientes:

- * Recipiente-1 (capacidade 4 litros);
- * Recipiente-2 (capacidade 3 litros);
- * Os recipientes não tem marcas de medidas.

Problema: Colocar exatamente 2 litros no recipiente-1.

Elementos formais envolvidos:

1. Representação de um Estado de Busca qualquer: par ordenado de inteiros não negativos.
2. Estado de Final: (2 , QUALQUER);
3. Espaço de Busca: Espaço Cartesiano composto pelo conjunto de pares ordenados de inteiros (x,y) tal que x pertence a {0, 1, 2, 3, 4} e y pertence a {0, 1, 2, 3};
4. Estado Inicial: (0 , 0);

Resumo dos passos de uma solução do sub-problema em foco:

Recip - 1 (4 Litros)	Recip - 2 (3 Litros)	Regra
0	0	2
0	3	9
3	0	2
3	3	7
4	2	5
0	2	⁹ / ₁₁
2	0	-

Conjunto possível de regras (operações) de transformação atômica:

Regra	Estado Inicial	Condicional de Regra	Estado Final
1	(x,y)	$x < 4$	(4,y)
2	(x,y)	$y < 3$	(x,3)
3	(x,y)	$x > 0$	(x-d,y)
4	(x,y)	$y > 0$	(x,y-d)
5	(x,y)	$x > 0$	(0,y)
6	(x,y)	$y > 0$	(x,0)
7	(x,y)	$x+y \geq 4 \ \& \ y > 0$	(4,y-(4-x))
8	(x,y)	$x+y \geq 3 \ \& \ x > 0$	(x-(3-y),3)
9	(x,y)	$x+y \leq 4 \ \& \ y > 0$	(x+y,0)
10	(x,y)	$x+y \leq 3 \ \& \ x > 0$	(0,x+y)
11	(0,2)	<VERDADE>	(2,0)
12	(2,y)	<VERDADE>	(0,y)

O Donínio do Jogo da Velha

SOLUÇÃO 1 :

1	2	3
4	5	6
7	8	9

→

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

onde: 0 → vazio
1 → x
2 → 0

Estado de Busca = Espaço de Busca: Todos os tabuleiros possíveis = $3^9 = 19.683$



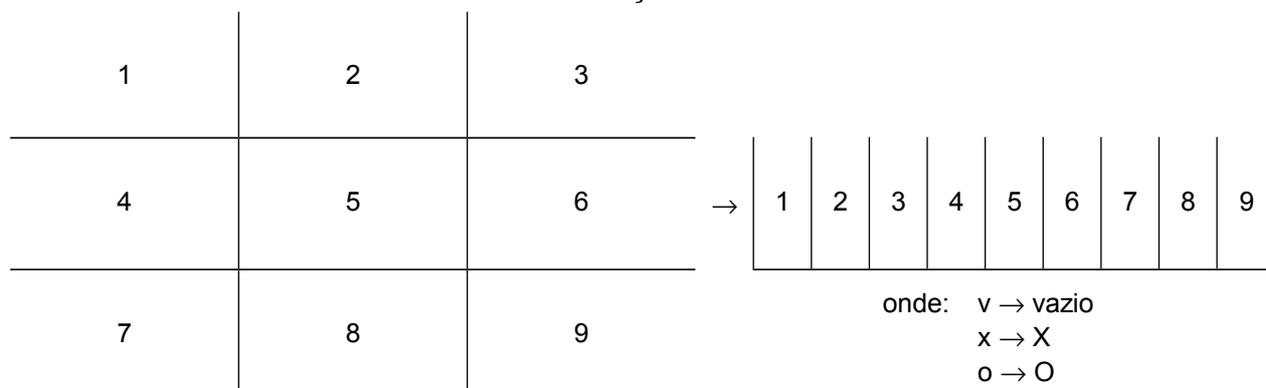
Algoritmo de Busca:

1. Visualizar o tabuleiro corrente em BASE-3 (valores 0,1,2) e converter para BASE-10;
2. Usar o número calculado como índice de entrada no Espaço de Busca;
3. O tabuleiro selecionado representa a próxima jogada plausível.

Comentários: É muito eficiente, porém há várias desvantagens:

1. Muita memória para armazenar as combinações de tabuleiros;
2. Alguém deve despende enormes esforços manuais para ORGANIZAR o espaço de tabuleiros;
3. Espaço de tabuleiros pode conter ERROS de criação;
4. Se ampliarmos as dimensões do tabuleiro, o algoritmo não funciona.

SOLUÇÃO 2 :



Estado de Busca: Apenas 1 (um) tabuleiro !



Algoritmo de Busca:

1. Retorna o número do quadrado vencedor se o jogador atual tiver condições de ganhar. Caso contrário, retorna o número do quadrado para o movimento vitorioso do oponente se esse tiver a chance de ganhar no próximo movimento. Caso contrário, retorna 5 se o quadrado central estiver em branco. Caso contrário, retorna qualquer quadrado em branco que não seja de canto;
2. Efetua movimento no quadrado N (parâmetro de retorno), ajustando posição para "x" (X) se a jogada for ímpar e para "o" (O) se a jogada for par.

Comentários: Não é tão eficiente como o primeiro mas tem vantagens:

1. Requer pouco espaço;
2. Fácil de entender a estratégia.

Desvantagens:

1. Parece apenas se defender pois não usa nenhuma ferramenta de nível tático para gerir memória avançada;
2. Também não generalizável para 3 dimensões.

SOLUÇÃO 3 :**Estado de Busca:**

1. Apenas 1 (um) tabuleiro.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

2. Número representando uma estimativa (heurística) que o tabuleiro tem de levar à vitória.

Algoritmo de Busca (MINIMAX):

1. Verifique próximas jogadas diretamente atingíveis a partir do tabuleiro corrente se a altura máxima de busca não tiver sido alcançada, caso contrário, retorne o a estimativa (heurística) do tabuleiro corrente;
2. Caso uma se trate de posição de vitória, dê a ela a mais alta estimativa possível e retorne este valor;
3. Caso contrário, considere todos os movimentos que o oponente possa fazer em seguida. Assuma que o oponente fará a pior jogada contra a máquina. Ative recursivamente a expansão de estados;
4. A próxima jogada plausível é o do tabuleiro com a mais alta estimativa.

É ineficiente do ponto de vista de tempo de pesquisa pois cria sub-árvores de jogadas também para o oponente como forma de planejamento, mas tem vantagens:

1. É mais genérico que os outros;
2. Pode ser usado até para outros jogos, o que não seria possível com os outros dois algoritmos vistos.

Principais Algoritmos de Busca Heurística:

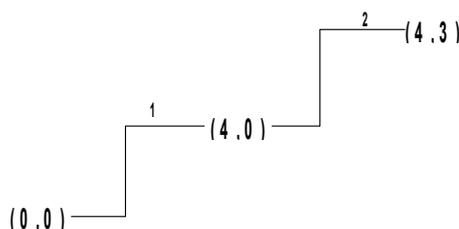
- * Busca em **Grafos OU** (Gerar e Testar, Subida de Encosta, Melhor Escolha, Satisfação de Restrições, Análise Intermediária, outros);
- * Busca em **Grafos E-OU** (MINIMAX por Corte Alfa-Beta, MINIMAX SSS*, outros que se prestam à chamada Busca Adversarista).

Busca em Profundidade

Descrição do algoritmo:

- Se estado ATUAL é o estado solução (ESTADO-META) então retorne sucesso;
- Caso contrário, repetir até sucesso (ou "fracasso") :
 - Gere estado E como SUCESSOR do ATUAL;
 - Chamar Recursivamente este procedimento utilizando E como se fosse ATUAL;
 - Se houver sucesso, indicar para retorno Senão, continuar a repetição controlada por (2).

Aplicação no exemplo dos recipientes de água:

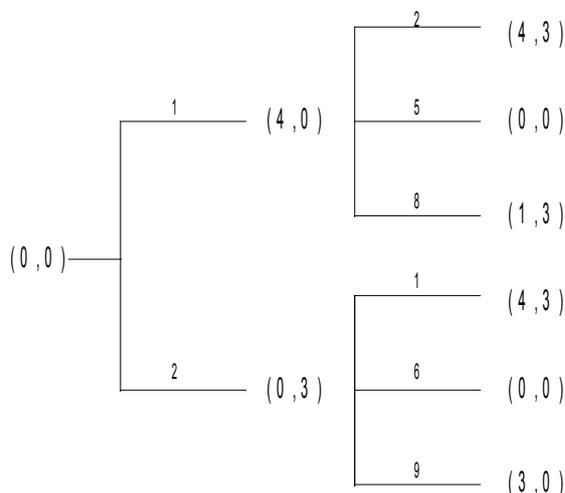


Busca em Amplitude

Descrição do algoritmo:

- Criar uma lista de nodos (LISTA-NODOS) com estado INICIAL;
- Até ser encontrado o estado solução (ESTADO-META), repetir:
 - E = Primeiro elemento de LISTA-NODOS;
 - LISTA-NODO perde seu primeiro elemento;
 - Repetir para cada REGRA de pré-condição verdadeira quando aplicada a E:
 - Gerar novo estado;
 - Se estado gerado é ESTADO-META retorne sucesso;
 - Caso contrário, acrescente o estado gerado no final de LISTA-NODO.

Aplicação no exemplo dos recipientes de água:

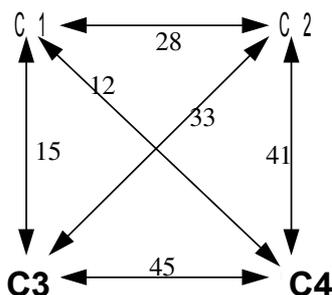


Comparação entre Busca em Profundidade x Amplitude

1. A busca em profundidade requer menos memória pois apenas o estado corrente é armazenado;
2. Se houver qualquer grau de ordenação de estados traduzido na ordem das regras de transformação atômica, a busca em profundidade pode encontrar a solução sem examinar todo o espaço de busca. Na busca em amplitude, nenhum estado do nível **n+1** da árvore de busca é visitado antes que todos do nível **n** o sejam;
3. A busca em profundidade pode seguir caminhos infrutíferos durante longo tempo, ou mesmo por um tempo infinito, o que não ocorre com a busca em amplitude;
4. Se houver mais de uma solução, então a uma solução *ótima* será encontrada pela busca em amplitude (busca em amplitude encontra soluções mais curtas antes das mais longas).

Mais Problemas Clássicos

O problema do Caixeiro Viajante (cidades C1, C2, ... , Cn):



Para 4 Cidades temos $3! = 6$ Combinações:

- C1 C2 C3 C4
- C1 C2 C4 C3
- C1 C3 C2 C4
-

Para 11 cidades temos $10!$ (mais de 3.000.000)
 Para 25 cidades, só com HEURISTICA

O problema do Quadrado Mágico:

6	7	2	Compor 3 Linhas, 3 Colunas e 2 Diagonais;
			Com dígitos de 1 a 9;
1	5	9	Cuja soma sempre resulta em 15.
			$(3 \times 3)! = 9! = 362.880$ configurações diferentes
8	3	4	

O problema dos Ladrilhos Deslizantes.

6	8	7
3	5	1
4	2	-

- Análogo a um problema de ordenação
- Existem 40.320 configurações diferentes
- Aplicamos alguma estratégia

Dependendo da configuração do estado atual (corrente corrente) :

6	8	7
3	5	1
4	2	-

Nesta configuração, apenas 2 (dois) movimentos são possíveis: deslizar o ladrilho 2 para a direita **OU** o 1 para baixo.

6	8	7
3	5	1
4	-	2

6	8	7
3	5	-
4	2	1

Depois de ter deslizado o -2- para a direita, 3 (três) movimentos adicionais são possíveis: deslizar o 2 **DE VOLTA** para a esquerda, deslizar o -4- para a direita ou deslizar o -5- para baixo.

6	8	7
3	5	1
4	2	-

6	8	7
3	5	1
-	4	2

6	8	7
3	-	1
4	5	2

A META é encontrar "UMA" seqüência de movimentos que nos permita atingir a configuração seguinte:

1	2	3
4	5	6
7	8	-

Porém, alguns domínios de problemas não são facilmente redutíveis. Exemplos:

- * Calcular: $200! - 200!$?
- * Existe um número primo MAIOR que 100.000.000 ?
- * O incêndio na ilha.
- * A partilha de um terreno.
- * *Vida ou morte.*

Um Domínio com Problemas cujas buscas podem não ter solução

O problema das Torres de altura pré-determinada utilizando blocos de tamanhos variados.

É dado um conjunto de números e o PROBLEMA é achar um (ou mais) subconjuntos cuja cardinalidade seja igual a um dado número de referencia.

Conjunto	Referencia
{1 2 3 4}	8
{1 4 7 9}	3
{2 2 2 2 2}	9
{6 5 7 4}	9
{1 3 5 2 8}	18

Além da busca poder ser Heurística, alguns fatores de natureza Epistemológica podem ser aplicados ao algoritmo base da busca de maneira a tentar identificar impossibilidade de solução. Em qualquer passo na seqüência de solução de um problema temos:

- * C (conjunto de números Correntes)
 - * D (conjunto de números Disponíveis)
- } UM ESTADO.

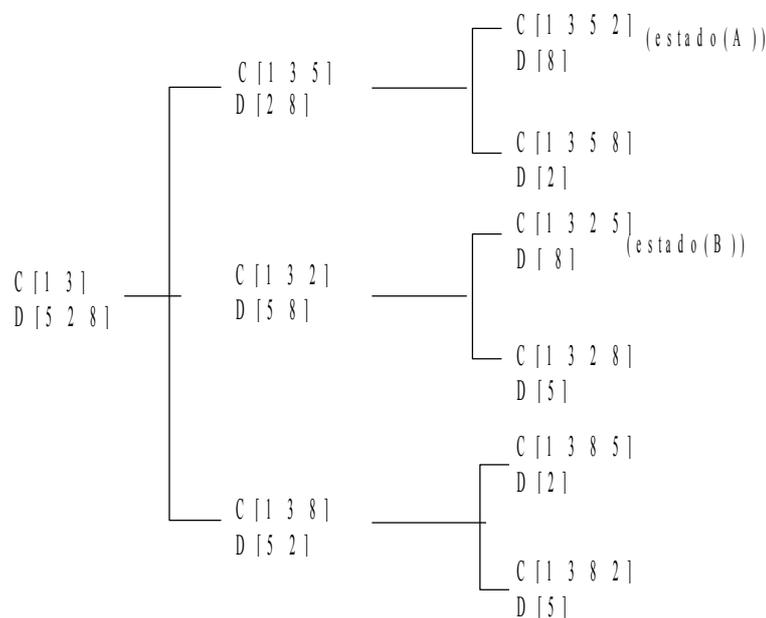
Achar uma seqüência de estados que leve a um próximo estado válido, partindo do seguinte estado inicial:

- C: Conjunto Vazio
- D: Conjunto Dado

A partir dele, a busca deve levar a um estado final:

- C: Conjunto cuja soma de elementos é igual ao Número de Referencia
- D: Um conjunto qualquer

Diagrama com 2 passos do processo de solução, a partir do seguinte ESTADO:



Algoritmo Geral de Busca Heurística (Combinação+Ordenação)*Funções Necessárias/Típicas:*

Função-1: eh_estado_final(E) **RETORNA** <verdadeiro>/<falso>

Função-2: adjacentes(E) **RETORNA** [E1 , E2 , ... , En]

Função-3: adjacente(E) **RETORNA** RETROATIVAMENTE Ei [E1, E2 , ... , En]

Função-4: heuristica(E) **RETORNA** <valor numérico representando estimativa de proximidade do Ef>

*Definição da função **busca**:*

```

FUNÇÃO busca(E_i);
  vars E_c, E_d, Caminho, Caminho_Estendido, Lista_Prior;
  E_c = E_i;
  Caminho = [ ];
  Lista_Prior = [ ];
  ENQUANTO não eh_estado_final(E_c) faça
    PARA_CADA E_d em adjacentes(E_c) faça
      SE não pertence_a(E_d, Caminho) ENTÃO
        Caminho_Estendido = [ ^Caminho ^E_c ^E_d ];
        Lista_Prior = insere(Caminho_Estendido, Lista_Prior);
      FIM-SE;
    FIM-PARA_CADA;
  Lista_Prior UNIFICADA_COM [ [ ??Caminho ?E_c ] ??Lista_Prior ];
  FIM-ENQUANTO;
  RETORNA( [ ^Caminho ^Ec ] );
FIM-FUNÇÃO;

```

*Definição da função **insere**:*

```

FUNÇÃO insere(Caminho, Lista_Caminhos);
  vars Cabeça, Cauda;
  SE Lista_Caminhos eh_UNIFICÁVEL_COM [ ?Cabeça ??Cauda ] ENTÃO
    SE melhor(Caminho, Cabeça) então
      Nova_Lista = [ ^Caminho ^Cabeça ^^Cauda ];
    SENÃO
      Cauda = insere(Caminho, Cauda);
      Nova_Lista = [ ^Cabeça ^^Cauda ];
    FIM-SE
  Senão
    Nova_Lista = [ ^Caminho ];
  FIM-Se
  RETORNA( Nova_Lista );
FIM-FUNÇÃO;

```

Observação: O procedimento "adjacentes" retorna uma lista de estados imediatamente atingíveis a partir do estado argumento, de acordo com as operações atômicas aplicáveis a ele (estado argumento). Note que um ou mais dos estados produzidos já podem existir no Caminho em expansão

No problema clássico de ordenação em vetores de 4 números, 3 alterações atômicas sempre se aplicam. Por exemplo:

```
adjacentes([3 4 2 1]) RETORNA [ [3 4 1 2] [3 2 4 1] [4 3 2 1] ]
```

Busca em Profundidade

search([3 4 2 1]);

[Considering state number 1 Estimate for this state is 5 Number of untried paths is 0 History and state is]

[[3 4 2 1]]

[Considering state number 2 Estimate for this state is 6 Number of untried paths is 2 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1]]

[Considering state number 3 Estimate for this state is 5 Number of untried paths is 3 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1]]

[Considering state number 4 Estimate for this state is 4 Number of untried paths is 4 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1] [2 4 3 1]]

[Considering state number 5 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 5 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1] [2 4 3 1] [2 3 4 1]]

[Considering state number 6 Estimate for this state is 4 Number of untried paths is 6 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1] [2 4 3 1] [2 3 4 1] [3 2 4 1]]

[Considering state number 7 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 6 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1] [2 4 3 1] [2 3 4 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4]]

[Considering state number 8 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 7 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1] [2 4 3 1] [2 3 4 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4] [2 3 1 4]]

[Considering state number 9 Estimate for this state is 1 Number of untried paths is 7 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1] [2 4 3 1] [2 3 4 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4] [2 3 1 4] [2 1 3 4]]

[Solution has been found after considering 9 states The length of the solution is 10 Maximum memory requirements were 9 Search strategy was depth Estimation method was perfect The solution itself is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1] [2 4 3 1] [2 3 4 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4] [2 3 1 4] [2 1 3 4] [1 2 3 4]]

Busca em Amplitude

search([3 4 2 1]);

[Considering state number 1 Estimate for this state is 5 Number of untried paths is 0 History and state is]

[[3 4 2 1]]

[Considering state number 2 Estimate for this state is 4 Number of untried paths is 2 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2]]

[Considering state number 3 Estimate for this state is 4 Number of untried paths is 3 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1]]

[Considering state number 4 Estimate for this state is 6 Number of untried paths is 4 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1]]

[Considering state number 5 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 5 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2]]

[Considering state number 6 Estimate for this state is 5 Number of untried paths is 6 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [4 3 1 2]]

[Considering state number 7 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 7 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4]]

[Considering state number 8 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 8 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1]]

[Considering state number 9 Estimate for this state is 5 Number of untried paths is 9 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 3 1 2]]

[Considering state number 10 Estimate for this state is 5 Number of untried paths is 10 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1]]

[Considering state number 11 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 11 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [3 1 2 4]]

... OMITIDAS APROXIMADAMENTE 200 LINHAS DE TENTATIVAS ...

[Considering state number 43 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 39 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1] [2 4 3 1] [2 4 1 3]]

[Considering state number 44 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 40 History and state is]

[[3 4 2 1] [4 3 2 1] [4 2 3 1] [2 4 3 1] [2 3 4 1]]

[Considering state number 45 Estimate for this state is 4 Number of untried paths is 41 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [3 1 2 4] [3 2 1 4] [3 2 4 1]]

[Considering state number 46 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 41 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [3 1 2 4] [3 2 1 4] [2 3 1 4]]

[Considering state number 47 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 42 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [3 1 2 4] [1 3 2 4] [1 3 4 2]]

[Solution has been found after considering 47 states The length of the solution is 6 Maximum memory requirements were 43 Search strategy was breadth Estimation method was perfect The solution itself is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [3 1 2 4] [1 3 2 4] [1 2 3 4]]

Busca Gulosa (Greedy)

search([3 4 2 1]);

[Considering state number 1 Estimate for this state is 5 Number of untried paths is 0 History and state is]

[[3 4 2 1]]

[Considering state number 2 Estimate for this state is 4 Number of untried paths is 2 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1]]

[Considering state number 3 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 3 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1]]

[Considering state number 4 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 4 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1] [2 3 1 4]]

[Considering state number 5 Estimate for this state is 1 Number of untried paths is 5 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1] [2 3 1 4] [2 1 3 4]]

[Solution has been found after considering 5 states The length of the solution is 6 Maximum memory requirements were 7 Search strategy was best Estimation method was perfect The solution itself is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1] [2 3 1 4] [2 1 3 4] [1 2 3 4]]

Busca A*

search([3 4 2 1]);

[Considering state number 1 Estimate for this state is 5 Number of untried paths is 0 History and state is]

[[3 4 2 1]]

[Considering state number 2 Estimate for this state is 4 Number of untried paths is 2 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2]]

[Considering state number 3 Estimate for this state is 4 Number of untried paths is 3 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1]]

[Considering state number 4 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 4 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2]]

[Considering state number 5 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 5 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4]]

[Considering state number 6 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 6 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1]]

[Considering state number 7 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 7 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [3 1 2 4]]

[Considering state number 8 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 8 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [1 3 4 2]]

[Considering state number 9 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 9 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4] [3 1 2 4]]

[Considering state number 10 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 10 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4] [2 3 1 4]]

[Considering state number 11 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 11 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1] [2 3 1 4]]

[Considering state number 12 Estimate for this state is 1 Number of untried paths is 12 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [3 1 2 4] [1 3 2 4]]

[Considering state number 13 Estimate for this state is 1 Number of untried paths is 13 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [1 3 4 2] [1 3 2 4]]

[Considering state number 14 Estimate for this state is 1 Number of untried paths is 14 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4] [3 1 2 4] [1 3 2 4]]

[Considering state number 15 Estimate for this state is 1 Number of untried paths is 15 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [3 2 1 4] [2 3 1 4] [2 1 3 4]]

[Considering state number 16 Estimate for this state is 1 Number of untried paths is 16 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1] [2 3 1 4] [2 1 3 4]]

[Solution has been found after considering 16 states The length of the solution is 6 Maximum memory requirements were 18 Search strategy was astar Estimation method was perfect The solution itself is]

[[3 4 2 1] [3 4 1 2] [3 1 4 2] [3 1 2 4] [1 3 2 4] [1 2 3 4]]

Busca de Custo Uniforme

search([3 4 2 1]);

[Considering state number 1 Estimate for this state is 5 Number of untried paths is 0 History and state is]

[[3 4 2 1]]

[Considering state number 2 Estimate for this state is 4 Number of untried paths is 2 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1]]

[Considering state number 3 Estimate for this state is 3 Number of untried paths is 3 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1]]

[Considering state number 4 Estimate for this state is 2 Number of untried paths is 4 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1] [2 3 1 4]]

[Considering state number 5 Estimate for this state is 1 Number of untried paths is 5 History and state is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1] [2 3 1 4] [2 1 3 4]]

[Solution has been found after considering 5 states The length of the solution is 6 Maximum memory requirements were 7 Search strategy was hill Estimation method was perfect The solution itself is]

[[3 4 2 1] [3 2 4 1] [2 3 4 1] [2 3 1 4] [2 1 3 4] [1 2 3 4]]

O Mundo de Blocos

BASE DE REGRAS:

```

[[pegar ?X da mesa]
  [[braco_vazio] [topo_vazio ?X] [na_mesa ?X]]
  [[braco_vazio] [na_mesa ?X]]
  [[segurando ?X]]

[[colocar ?X sobre mesa]
  [[segurando ?X]]
  [[segurando ?X]]
  [[na_mesa ?X] [braco_vazio]]

[[tirar ?X de ?Y]
  [[braco_vazio] [?X sobre ?Y] [topo_vazio ?X]]
  [[braco_vazio] [?X sobre ?Y]]
  [[segurando ?X] [topo_vazio ?Y]]

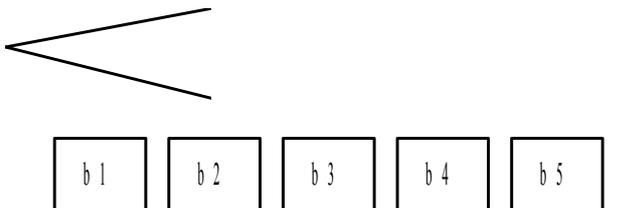
[[apoiar ?X sobre ?Y]
  [[segurando ?X] [topo_vazio ?Y]]
  [[segurando ?X] [topo_vazio ?Y]]
  [[braco_vazio] [?X sobre ?Y]]

```

Cada regra é composta de:

1. NOME da AÇÃO da regra;
2. PRECONDIÇÕES da AÇÃO da regra (verificadas contra a BASE DE FATOS);
3. ASSERTIVAS ajustadas como FALSAS pela AÇÃO da regra (na BASE DE FATOS);
4. ASSERTIVAS ajustadas como VERDADE pela AÇÃO da regra (na BASE DE FATOS).

BASE DE FATOS:



```

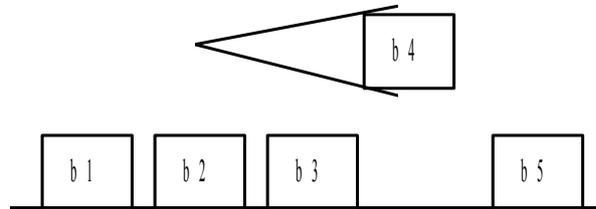
[ [na_mesa b1]
  [na_mesa b2]
  [na_mesa b3]
  [na_mesa b4]
  [na_mesa b5]
  [topo_vazio b1]
  [topo_vazio b2]
  [topo_vazio b3]
  [topo_vazio b4]
  [topo_vazio b5]
  [braco_vazio] ]

```

Comparação A* x Análise Intermediária

BASE DE FATOS (ESTADO INICIAL): A mesma acima.

ESTADO META:



BASE DE FATOS DO ESTADO META:

[[na_mesa b1] [na_mesa b2] [na_mesa b3] [na_mesa b5] [topo_vazio b1]
 [topo_vazio b2] [topo_vazio b3] [topo_vazio b4] [topo_vazio b5] [segurando b4]]

Algoritmo A*

[SEGURANDO B4]
 pegar b1 da mesa
 pegar b2 da mesa
 pegar b3 da mesa
 PEGAR B4 DA MESA
 pegar b5 da mesa

COMPLETE PLAN IS:
 [pegar b4 da mesa]

Análise Intermediária

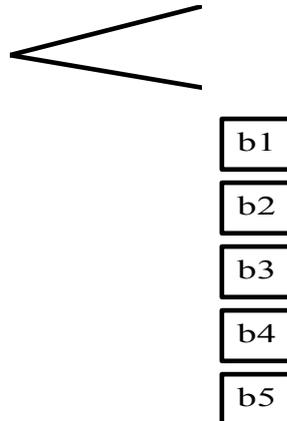
achieve [segurando b4]
 reduce [segurando b4]
 perform [pegar b4 da mesa]

COMPLETE PLAN IS:
 [pegar b4 da mesa]

Em outra situação

BASE DE FATOS DO ESTADO INICIAL: A mesma anterior.

ESTADO META:



BASE DE FATOS DO ESTADO META:

[[b1 sobre b2] [b2 sobre b3] [b3 sobre b4] [b4 sobre b5] [na_mesa b5] [topo_vazio b1] [braco_vazio]]

Análise Intermediária

```

achieve [b1 sobre b2] [b2 sobre b3] [b3 sobre b4] [b4 sobre b5]
  reduce [b4 sobre b5]
    achieve [segurando b4] [topo_vazio b5]
      reduce [segurando b4]
        perform [pegar b4 da mesa]
        perform [apoiar b4 sobre b5]
      reduce [b3 sobre b4]
        achieve [segurando b3] [topo_vazio b4]
          reduce [segurando b3]
            perform [pegar b3 da mesa]
            perform [apoiar b3 sobre b4]
          reduce [b2 sobre b3]
            achieve [segurando b2] [topo_vazio b3]
              reduce [segurando b2]
                perform [pegar b2 da mesa]
                perform [apoiar b2 sobre b3]
              reduce [b1 sobre b2]
                achieve [segurando b1] [topo_vazio b2]
                  reduce [segurando b1]
                    perform [pegar b1 da mesa]
                    perform [apoiar b1 sobre b2]

```

COMPLETE PLAN IS:

```

[pegar b4 da mesa]
[apoiar b4 sobre b5]
[pegar b3 da mesa]
[apoiar b3 sobre b4]
[pegar b2 da mesa]
[apoiar b2 sobre b3]
[pegar b1 da mesa]
[apoiar b1 sobre b2]

```

Algoritmo A*

[B1 SOBRE B2] [B2 SOBRE B3] [B3 SOBRE B4] [B4 SOBRE B5]

```

pegar b1 da mesa
  apoiar b1 sobre b2
    pegar b3 da mesa
    pegar b4 da mesa
    pegar b5 da mesa
  apoiar b1 sobre b3
  apoiar b1 sobre b4
  apoiar b1 sobre b5
pegar b2 da mesa
  apoiar b2 sobre b1
  apoiar b2 sobre b3
    pegar b1 da mesa
    pegar b4 da mesa
    pegar b5 da mesa
  apoiar b2 sobre b4
  apoiar b2 sobre b5
pegar b3 da mesa
  apoiar b3 sobre b1
  apoiar b3 sobre b2
  apoiar b3 sobre b4
    pegar b1 da mesa
    pegar b2 da mesa
    pegar b5 da mesa
  apoiar b3 sobre b5
PEGAR B4 DA MESA
  apoiar b4 sobre b1
  apoiar b4 sobre b2
  apoiar b4 sobre b3
APOIAR B4 SOBRE B5
  pegar b1 da mesa
    apoiar b1 sobre b2
      pegar b3 da mesa
      tirar b4 de b5
    apoiar b1 sobre b3
    apoiar b1 sobre b4
  pegar b2 da mesa
    apoiar b2 sobre b1
    apoiar b2 sobre b3
      pegar b1 da mesa
      tirar b4 de b5
    apoiar b2 sobre b4
PEGAR B3 DA MESA
  apoiar b3 sobre b1
  apoiar b3 sobre b2
APOIAR B3 SOBRE B4
  pegar b1 da mesa
    apoiar b1 sobre b2
      tirar b3 de b4
    apoiar b1 sobre b3
PEGAR B2 DA MESA
  apoiar b2 sobre b1
APOIAR B2 SOBRE B3
  PEGAR B1 DA MESA
    APOIAR B1 SOBRE B2
      pegar b5 da mesa
  
```

```

COMPLETE PLAN IS:
  [pegar b4 da mesa]
  [apoiar b4 sobre b5]
  [pegar b3 da mesa]
  [apoiar b3 sobre b4]
  [pegar b2 da mesa]
  [apoiar b2 sobre b3]
  [pegar b1 da mesa]
  [apoiar b1 sobre b2]
  
```

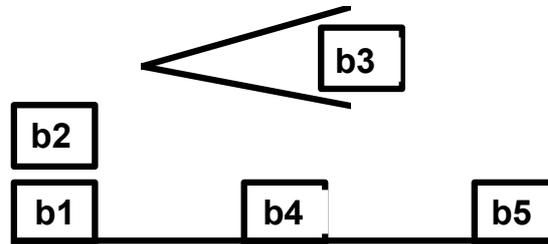
Em outra situação

BASE DE FATOS DO ESTADO INICIAL:

[[na_mesa b1] [b2 sobre b1] [topo_vazio b2] [segurando b3] [topo_vazio b3] [na_mesa b4] [topo_vazio b4]

[na_mesa b5] [topo_vazio b5]]

ESTADO INICIAL:



BASE DE FATOS DO ESTADO META: A mesma anterior.

Algoritmo A*

COMPLETE PLAN IS:

- [colocar b3 sobre mesa]
- [pegar b4 da mesa]
- [apoiar b4 sobre b5]
- [pegar b3 da mesa]
- [apoiar b3 sobre b4]
- [tirar b2 de b1]
- [apoiar b2 sobre b3]
- [pegar b1 da mesa]
- [apoiar b1 sobre b2]

Análise Intermediária

COMPLETE PLAN IS:

- [colocar b3 sobre mesa]
- [tirar b2 de b1]
- [colocar b2 sobre mesa]
- [pegar b1 da mesa]
- [apoiar b1 sobre b2]
- [tirar b1 de b2]
- [colocar b1 sobre mesa]
- [pegar b2 da mesa]
- [apoiar b2 sobre b3]
- [tirar b2 de b3]
- [colocar b2 sobre mesa]
- [pegar b3 da mesa]
- [apoiar b3 sobre b4]
- [tirar b3 de b4]
- [colocar b3 sobre mesa]
- [pegar b4 da mesa]
- [apoiar b4 sobre b5]
- [pegar b3 da mesa]
- [apoiar b3 sobre b4]
- [pegar b2 da mesa]
- [apoiar b2 sobre b3]
- [pegar b1 da mesa]
- [apoiar b1 sobre b2]