



PROJETOS DIGITAIS E MICROPROCESSADORES MIPS: CONJUNTO DE INSTRUÇÕES

Marco A. Zanata Alves

PRINCÍPIOS DE PROJETO EM ARQUITETURA

Princípio 1: Simplicidade favorece regularidade

Princípio 2: Menor é mais rápido (quase sempre)

Princípio 3: Um bom projeto demanda compromissos (cobertor curto)

Princípio 4: O caso comum deve ser o mais rápido

MODELO DE VON NEUMANN

“First Draft of a Report on the EDVAC” - John Von Neumann,
Moore School of Electrical Engineering, Univ. of Pennsylvania, 1945

Define um computador com programa armazenado no qual a memória é um vetor de bits e a interpretação dos bits é determinada pelo programador

Iremos começar analisando uma arquitetura simples, chamada MIPS

HISTÓRICO

1981 - J. Hennessy e sua equipe de Stanford propõem a arquitetura MIPS

1984 – J. Hennessy funda a MIPS Computer Systems

1991 - A Silicon Graphics compra a MIPS

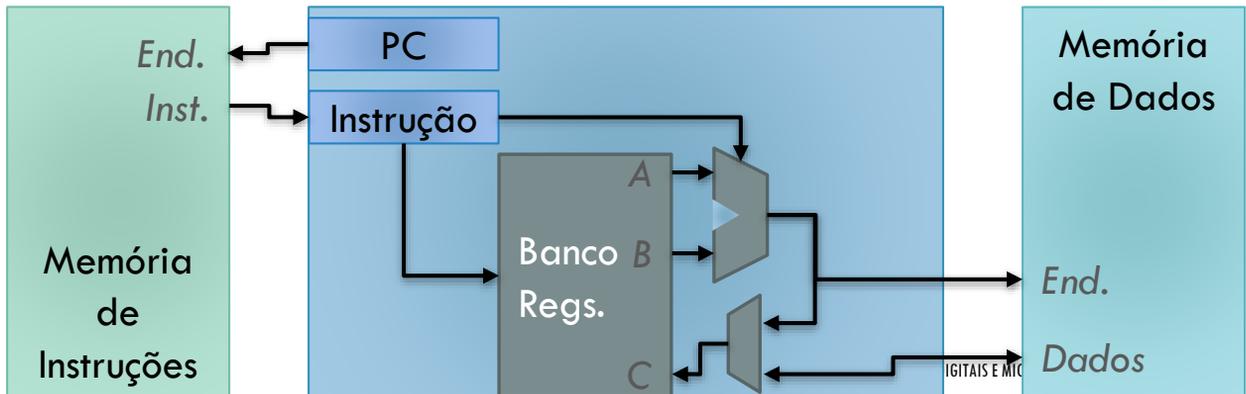
1999 - Um em cada três processadores embarcados possui arquitetura MIPS

2006 - É lançado o primeiro MIPS Multithreaded

FASES DE EXECUÇÃO DE UMA INSTRUÇÃO (I)

Processador:

- Busca na memória a instrução apontada por PC/IP **busca**
- Decodifica instrução + Acesso aos operandos **decodificação**
- Executa operação **execução: $A + B$**
- Acesso à memória **memória: $\text{mem}[A + \text{des1}]$**
- Armazena resultado da operação **resultado: $\text{regs}[c] \leftarrow \dots$**



FASES DE EXECUÇÃO DE UMA INSTRUÇÃO (II)

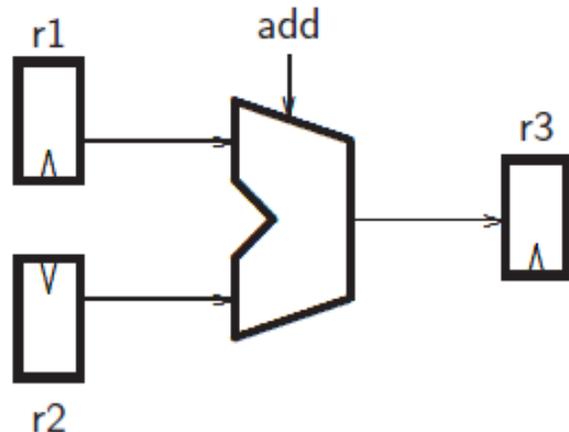
add r3,r1,r2 # r3←r1+r2

busca instrução;

decodifica, acessa regs;

executa;

grava resultado;



LINGUAGEM DE MONTAGEM (I)

Extremamente simples (programa montador em 200 linhas de C)

Poucos tipos de dados: byte, meia-palavra, palavra, float, double

Dois conjuntos de variáveis: 32 registradores e vetor de bytes (memória)

Tipicamente, consome dois operandos e gera um resultado por instrução

- Uma instrução por linha
- **Label:** denota endereço da linha indicada (opcional, note o ':')
- **Comentário** vai do '#' ou ';' até o fim da linha (opcional)
- Ex: Label: instrução # comentário

```
.L1: add r1, r2, r3      # r1 ← r2 + r3
      sub r5, r6, r7    # r5 ← r6 - r7
fim:  j .L1             # salta para endereço
                        # apontado por .L1
```

LINGUAGEM DE MONTAGEM (II)

Dois formatos básicos de sintaxe: Intel ou AT&T

#Intel Sintaxe

mov r2, 1

add r5, r6, r7

instr destino, origem

r2 ← 1

r5 ← r6 - r7

#AT&T Sintaxe

mov \$1, %r2

add %r6, %r7, %r5

instr origem, destino

1 → r2

r6 - r7 → r5

LINGUAGEM DE MONTAGEM (III)

Programa montador (assembler) traduz “linguagem de montagem” (assembly language) para “linguagem de máquina” = binário que é interpretado pelo processador.

Comentários com atribuição denotada por ←

```
/* programa C */           # Equiv. em Assembly MIPS
a = b + c;                 add a, b, c # a ← b + c

a = b + c + d + e;        add a, b, c # a ← b + c
                           add a, a, d # a ← a + d
                           add a, a, e # a ← a + e

f = (g+h) - (i+j);        add t0, g, h # t0 ← g + h
                           add t1, i, j # t1 ← i + j
                           sub f, t0, t1 # f ← t0 - t1
```

LINGUAGEM DE MONTAGEM (IV)

Instruções aritméticas/lógicas com 3 operandos RISC

- Circuito que decodifica as instruções é mais simples

Operandos SEMPRE em registradores RISC

Palavra do MIPS é de 32 bits = |ULA| + |regs| + |vias|

32 registradores visíveis: r0 a r31 (montador usa \$0 a \$31)

```
f = (g+h)-(i+j);      add r8, r17, r18
                        add r9, r19, r20
                        sub r16, r8, r9
```

Por convenção

- rN identifica registrador N
- r0 contém sempre zero (fixo no hardware)
- r1 é variável temporária para montador, não deve ser usada

ARITMÉTICA COM E SEM SINAL (*SIGNED* E *UNSIGNED*)

A representação de inteiros usada no MIPS é complemento de dois

Operações aritméticas possuem dois sabores:

- signed (“com-sinal”) → overflow causa exceção
- unsigned (“sem-sinal”) → ignora detecção de overflow

Operações com endereços são sempre sem-sinal:

- `addu r1, r2, r3`
- Porque todos os 32 bits compõem o endereço
- `0xffff ffff = -110` é um endereço válido

Operações com inteiros podem ter operandos positivos/negativos, e (talvez) o programa deva detectar a ocorrência de overflow:

- A soma de dois números de 32 bits produz resultado de 33 bits

INSTRUÇÕES DE LÓGICA E ARITMÉTICA (I)

```
add r1, r2, r3           # r1 ← r2 + r3
addi r1, r2, const      # r1 ← r2 + ext(const = “imediato”)
addu r1, r2, r3        # sem sinal - não causa exceção
addiu r1, r2, const     # sem sinal - não causa exceção
ori r1, r2, const       # r1 ← r2 or {016 & const(15:0)}
```

Por que estender o sinal?

Para transformar constante de 16 bits em número de 32 bits:

- $0x4000 \rightarrow 0x0000.4000$ $4 = 0100_2$
- $0x8000 \rightarrow 0xffff.8000$ $8 = 1000_2$

INSTRUÇÕES DE LÓGICA E ARITMÉTICA (II)

Como obter constantes em 32 bits?

- `addi` e `ori` tem operandos de 16 bits

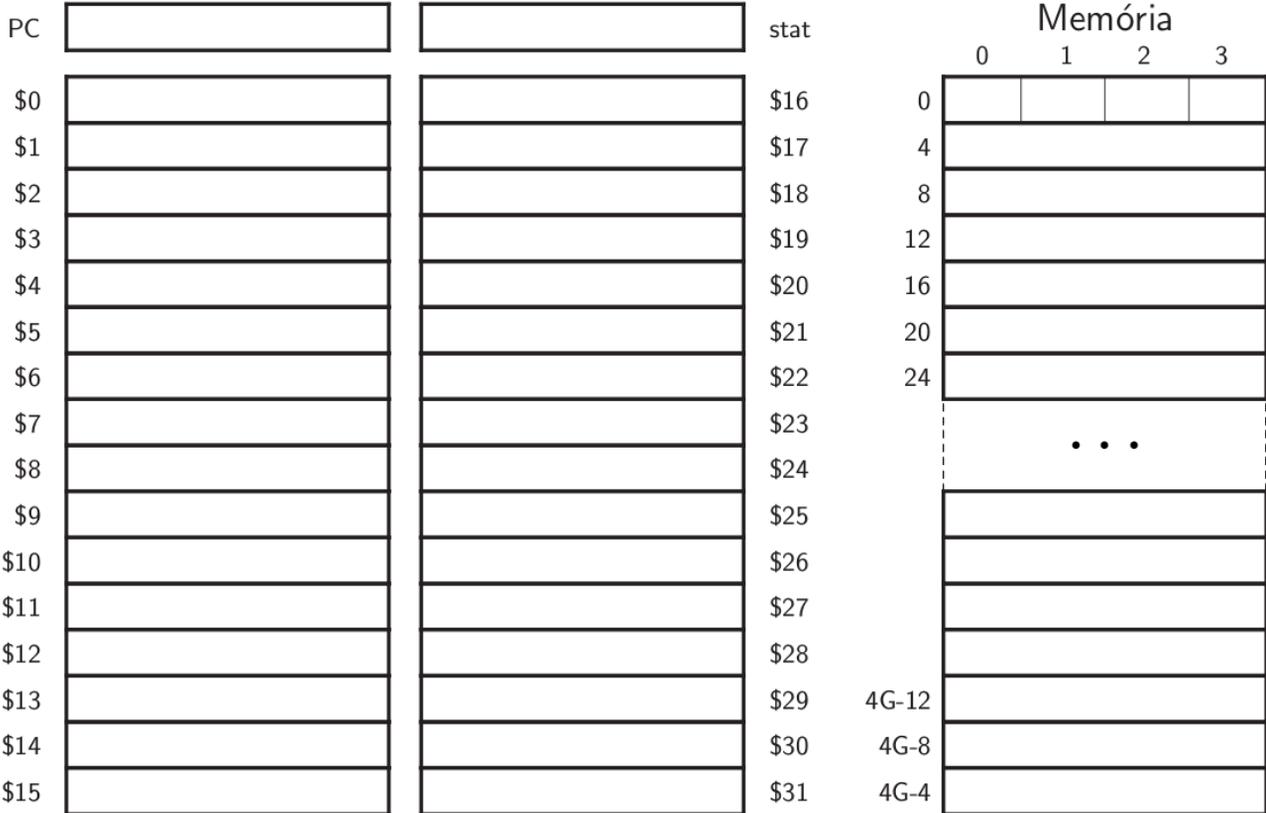
`%hi()` e `%lo()` são operadores do montador que extraem as partes MAIS/menos significativas dos operandos

```
ori r1, r2, const          # r1 ← r2 or {016 & const(15:0)}
lui r1, const              # r1 ← {const(15:0) & 016}
```

```
lui r5, %hi(0x0080.4000)   # r5 ← 0x0080.0000
ori r5, r5, %lo(0x0080.4000) # r5 ← 0x0080.4000
                           # r5 ← 0x0080.0000 or 0x0000.4000
```

```
la r5, 0x0080.4000        # la é uma pseudo instrução
                           # que substitui lui ; ori
```


REGISTRADORES VISÍVEIS E MEMÓRIAS



REGISTRADORES - CONVENÇÃO

| # | Nome | Função | Preservado |
|-----|--------|-------------------------|------------|
| 0 | \$zero | Constante | - |
| 1 | \$at | Reservado para Assembly | Não |
| 2 | \$v0 | Retorno da Função | Não |
| 3 | \$v1 | | |
| 4 | \$a0 | Argumentos da Função | Não |
| 5 | \$a1 | | |
| 6 | \$a2 | | |
| 7 | \$a3 | | |
| 8 | \$t0 | Temporários | Não |
| ... | | | |
| 15 | \$t7 | | |

| # | Nome | Função | Preservado |
|-----|------|--------------------------|------------|
| 16 | \$s0 | Temporários Salvos | Sim |
| ... | | | |
| 23 | \$s7 | | |
| 24 | \$t8 | Temporários | Não |
| 25 | \$t9 | | |
| 26 | \$k0 | Reservado para SO/Kernel | - |
| 27 | \$k1 | | |
| 28 | \$gp | Ptr. Área Global | Sim |
| 29 | \$sp | Ptr. Pilha | Sim |
| 30 | \$fp | Ptr. Frame | Sim |
| 31 | \$ra | End. Retorno | - |

MOVIMENTAÇÃO DE DADOS ENTRE CPU E MEMÓRIA (I)

LOAD WORD: End. efetivo = Deslocamento + Reg. Índice

- lw rd, desloc(regIndice)

STORE WORD: End. efetivo = Deslocamento + Reg. Índice

- sw rd, desloc(regIndice)

```
lw r8, 64(r15)    # r8 ← M[ 64 + r15 ]
```

```
sw r8, -16(r15)   # M[ -16 + r15 ] ← r8
```

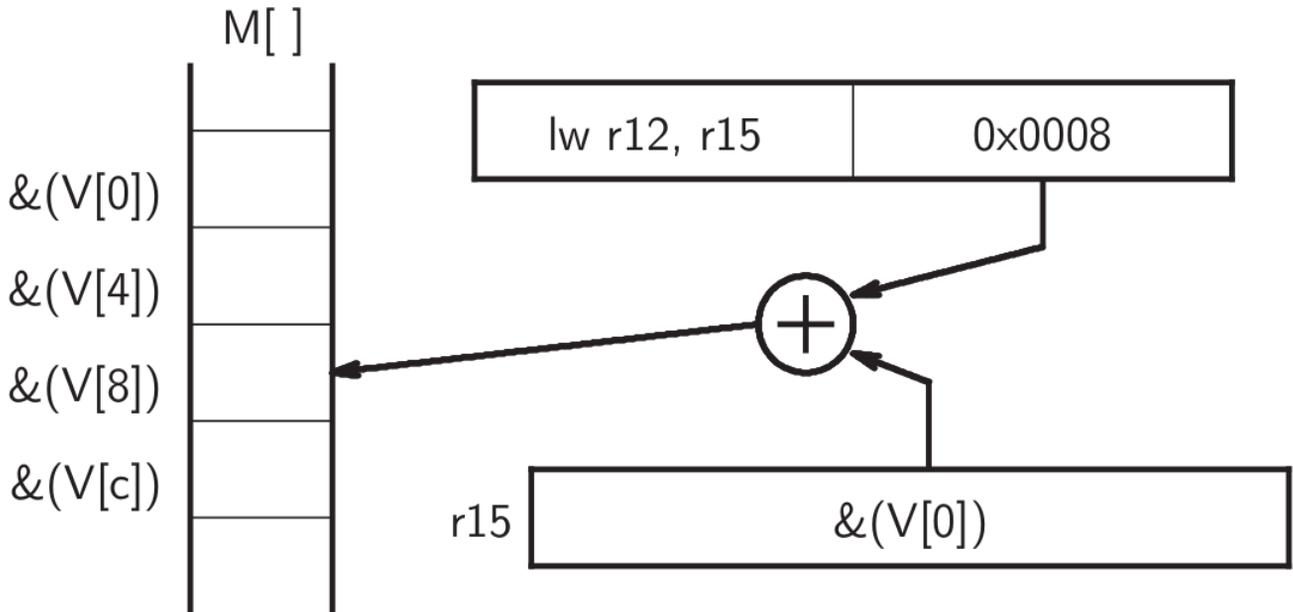
O MIPS é chamado de **arquitetura load/store** pois apenas essas duas instruções podem acessar a memória.

Programador é responsável por gerenciar o acesso a todas as estruturas de dados; palavras devem ser acessadas de 4 em 4 bytes

MOVIMENTAÇÃO DE DADOS ENTRE CPU E MEMÓRIA (II)

`lw r12, 8(r15)`

`# r12 ← M[r15 + 8]`



ESTRUTURAS DE DADOS EM C

A função `sizeof(x)` retorna o número de bytes necessários para representar `x`

Elementos de vetores são alocados em endereços contíguos: `V[i+1]` é alocado no endereço seguinte a `V[i]`.

Ponteiros (`char *`, `int *`) são **endereços e tem sempre o mesmo tamanho**, que é de 4 bytes no MIPS

| Tipo de Dado | Sizeof |
|------------------------|--------|
| <code>char</code> | 1 |
| <code>short</code> | 2 |
| <code>int</code> | 4 |
| <code>long long</code> | 8 |
| <code>float</code> | 4 |
| <code>double</code> | 8 |
| <code>char[12]</code> | 12 |
| <code>short[6]</code> | 12 |
| <code>int[3]</code> | 12 |
| <code>char *</code> | 4 |
| <code>short *</code> | 4 |
| <code>int *</code> | 4 |

VETORES E MATRIZES EM C

Vetores em C

| End. | 20 | 21 | 22 | 23 | 24 | 25 | 26 | 27 |
|-------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| char | V[0] | V[1] | V[2] | V[3] | V[4] | V[5] | V[6] | V[7] |
| short | V[0] | | V[1] | | V[2] | | V[3] | |
| int | V[0] | | | | V[1] | | | |

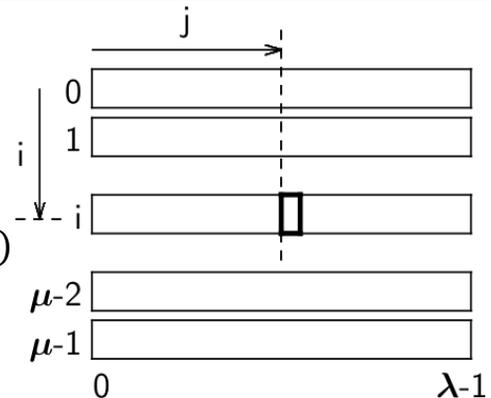
Matrizes em C

Uma matriz é alocada em memória como vetor de vetores

$$\&(M[i][j]) = \&(M[0][0]) + |\tau|((\lambda \cdot i) + j)$$

Para elementos de tipo τ ,

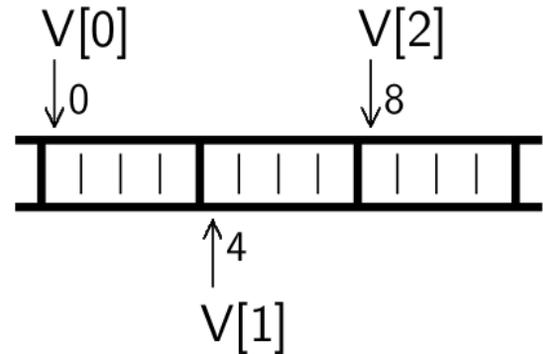
linhas com λ colunas e μ linhas



MOVIMENTAÇÃO DE DADOS ENTRE CPU E MEMÓRIA (III)

Exemplo: acesso à vetor

```
int V[NNN];  
...  
V[0] = V[1] + V[2]*16;
```



```
la r1, End_V          # r1 ← &V[0]  
lw r4, 4(r1)          # r4 ← M[r1+1*4]  
lw r6, 8(r1)          # r6 ← M[r1+2*4]  
sll r6, r6, 4         # r6 ← r6*16 = r6<<4  
add r7, r4, r6        # r7 ← V[1] + V[2]*16  
sw r7, 0(r1)          # M[r1+0*4] ← r4+r6
```

MOVIMENTAÇÃO DE DADOS ENTRE CPU E MEMÓRIA (III)

```
int V[NNN];  
...  
V[0] = V[1] + V[2]*16;
```

Reescreva o código para:
 $V[i] = V[j] + V[k]*16;$

```
la r1, V           # r1 ← &V[0]  
lw r4, 4(r1)      # r4 ← M[r1+1*4]  
lw r6, 8(r1)      # r6 ← M[r1+2*4]  
sll r6, r6, 4     # r6*16 = r6<<4  
add r7, r4, r6  
sw r7, 0(r1)      # M[r1+0*4] ← r4+r6
```

ESTRUTURAS DE DADOS EM C – STRUCTS

Registros (structs) agregam informação relacionadas

Componente do registro é selecionado com o operador '.'

```
for (i=0; i<100; i++){  
    aluno.nome[i]=candidato[i];  
}
```

```
struct aluno {  
    char nome[100];  
    int GRR;  
    short anoIngresso;  
    float IRA;  
}  
  
...  
aluno.GRR = 12345;  
aluno.anoIngresso = 2010;  
aluno.IRA = 0.666;
```

ESTRUTURAS DE DADOS EM C (CONT.)

Registros podem ser usados para definir novos tipos:

O typedef declara o registro aluno como sendo o novo tipo alunoType.

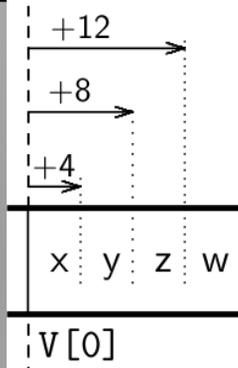
Este novo tipo pode ser usado na declaração do vetor ufpr[60000].

```
typedef struct aluno {
    char nome[100];
    int GRR;
    short anoIngresso;
    float IRA;
} alunoType;
alunoType ufpr[60000];
...
for (i=0; i<60000; i++) {
    ufpr[i].GRR = 0;
    ufpr[i].IRA = 0.0;
}
```

MOVIMENTAÇÃO DE DADOS ENTRE CPU E MEMÓRIA (IV)

Exemplo: acesso à estrutura com 4 elementos

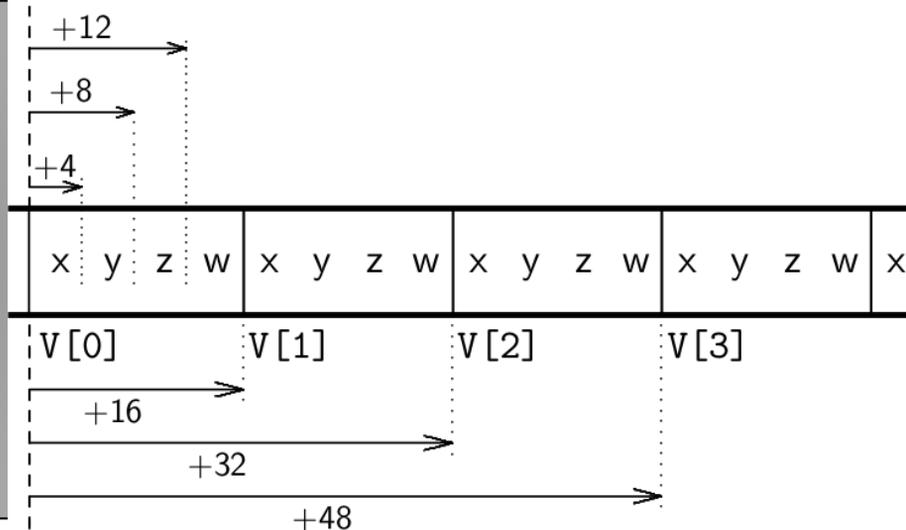
```
typedef struct A {  
    int x;  
    int y;  
    int z;  
    int w;  
} aType;  
aType V[16];
```



MOVIMENTAÇÃO DE DADOS ENTRE CPU E MEMÓRIA (IV)

Exemplo: acesso à estrutura com 4 elementos

```
typedef struct A {  
    int x;  
    int y;  
    int z;  
    int w;  
} aType;  
aType V[16];
```



MOVIMENTAÇÃO DE DADOS ENTRE CPU E MEMÓRIA (V)

Exemplo: acesso à estrutura com 4 elementos

```
typedef struct A {  
    int x;           ...  
    int y;           // compilador aloca V  
    int z;           // em 0x0080.0000  
    int w;           aType V[16];  
} aType;           ...
```

3 elementos * 4 palavras/elemento * 4 bytes/palavra = 0x30 = 48

```
la r15, 0x00800030  
m = V[3].y;      lw r8, 4(r15)  
n = V[3].w;      lw r9, 12(r15)  
V[3].x = m+n;    add r5, r8, r9  
sw r5, 0(r15)
```

INSTRUÇÕES DE MOVIMENTAÇÃO DE DADOS ENTRE CPU E MEMÓRIA

```
lw r1, desl(r2)      # r1 ← M[ r2 + ext(desl) ]  
sw r1, desl(r2)      # M[ r2 + ext(desl) ] ← r1
```

load-half and load-byte -- expande sinal do deslocamento para 32 bits

```
lh r1, desl(r2)      # x = r2+ext(desl)  
                        # r1 ← M[x](15)16 & M[x](14:0)  
lb r1, desl(r2)      # r1 ← M[x](7)24 & M[x](6:0)
```

load-half and load-byte **unsigned** -- preenche com zeros o deslocamento

```
lhu r1, desl(r2)     # r1 ← 016 & M[x](15:0) (16 bits)  
lbu r1, desl(r2)     # r1 ← 024 & M[x](7:0) (8 bits)
```

EXERCÍCIOS

Traduza para assembly do MIPS os seguintes comandos em C:

```
int P[NN];
int Q[MM];
int x, y, z, i, j, k;

i = P[4];
j = P[9];
k = i - j;
y = Q[i];
z = Q[i*4];
P[ P[k] ] = y + z + Q[i+j];
```